

振弦采集仪 Modbus RTU 协议说明书

版 本 V1.0.7

更新日期 2021-03-11

适用型号：

AR-SS-CJYVW100X

一、通讯说明

默认 9600bps, 8b N1 None Parity 通讯采用标准 Modbus RTU RS485 协议；数据采用 16 进制，校验采用 CRC-16 (Modbus)，低位在前，高位在后。

二、通讯格式

2.1、读取寄存器值 功能码 03

上位机发送：请求两个寄存器的数据一共四个字节表示一个浮点数。具体浮点型简析看附录 2。

1	2	3	4	5	6	7	8
地址	功能码	起始地址 高位	起始地址 低位	寄存器数 量高位	寄存器数 量低位	CRC16 低位	CRC16 高位
Address	03	00	00	00	02	CRC16L	CRC16H

第 1 字节 Address : 下位机地址码, 1~254, (注: 247 除外), 默认地址为 2

第 2 字节 03 : 功能码

第 3、4 字节 : 读取寄存器开始地址

第 5、6 字节 : 读取寄存器数量

第 7、8 字节 : 字节 1 到 6 的 CRC16 校验和

下位机回复：

1	2	3	4、5	6、7	...	M-1、M	M+1	M+2
地址	功能码	字节 个数	数据位	数据位	数据位	数据位	CRC16 低位	CRC16 高位
Address	04	04	42	C8	00	00	CRC16L	CRC16H

- 第 1 字节 Address : 下位机地址码, 1~254, (注: 247 除外)
- 第 2 字节 03 : 功能码
- 第 3 字节 : 从 4 到 M(含 4 和 M)的字节总数
- 第 4 到 M 字节 : 寄存器数据
- 第 M+1、M+2 字节 : 从字节 1 到 M 的 CRC16 校验和

2.2、写入寄存器值 功能码 10

上位机发送:

1	2	3	4	5	6	7	8+N*2	倒数第 2 字节	倒数第 1 字节
地址	功能码	起始地址高位	起始地址低位	寄存器数量高位	寄存器数量低位	字节数	数据内容	CRC 高字节	CRC 低字节
Address	03	00	00	00	01	04	00	CRC16H	CRC16L

- 第 1 字节 Address : 下位机地址码, 1~254, (注: 247 除外), 默认地址为 2
- 第 2 字节 10 : 功能码
- 第 3、4 字节 : 写入寄存器开始地址
- 第 5、6 字节 : 写入寄存器数量
- 第 7 字节 : 写入字节数
- 第 8+N*2 字节 : 写入内容
- 最后 2 字节 : 前面所有字节的 CRC16 校验和

下位机回复:

地址	功能码	起始地址高位	起始地址低位	寄存器数量高位	寄存器数量低位	CRC16 低位	CRC16 高位
Address	10	00	00	00	02	CRC16L	CRC16H

- 第 1 字节 Address : 下位机地址码, 1~254, (注: 247 除外)
- 第 2 字节 10 : 功能码
- 第 3、4 字节 : 寄存器开始地址
- 第 5、6 字节 : 寄存器数量

第 7、8 字节 : 从字节 1 到 M 的 CRC16 校验和

2.3、寄存器说明

VX1001 采集仪

数据名称	数据类型	只读	寄存器地址	寄存器数	字节顺序	说明
通道 1	float	√	0x00	2	2-1-4-3	
温度	float	√	0x02	2	2-1-4-3	
通信地址	uint16		0x0A	1	2-1	
采集周期 (秒)	uint16		0x0B	1	2-1	0 表示不定时采集
调零	uint16		0x0C	1	2-1	写 1 调零, 写 0 取消。

VW1003 传感器

数据名称	数据类型	只读	寄存器地址	寄存器数	字节顺序	说明
通道 1	float	√	0x00	2	2-1-4-3	
通道 2	float	√	0x02	2	2-1-4-3	
通道 3	float	√	0x04	2	2-1-4-3	
温度	float	√	0x06	2	2-1-4-3	
通信地址	uint16		0x0A	1	2-1	
采集周期 (秒)	uint16		0x0B	1	2-1	0 表示不定时采集
调零	uint16		0x0C	1	2-1	写 1 调零, 写 0 取消。

VW1004 传感器

数据名称	数据类型	只读	寄存器地址	寄存器数	字节顺序	说明
通道 1	float	√	0x00	2	2-1-4-3	
通道 2	float	√	0x02	2	2-1-4-3	
通道 3	float	√	0x04	2	2-1-4-3	
通道 4	float	√	0x06	2	2-1-4-3	
温度	float	√	0x08	2	2-1-4-3	
通信地址	uint16		0x0A	1	2-1	
采集周期（秒）	uint16		0x0B	1	2-1	0 表示不定时采集
调零	uint16		0x0C	1	2-1	写 1 调零, 写 0 取消。

2.4、示例

读取传感器 1 通道的值

上位机发送信息： 02 03 00 00 00 02 C4 38

数据	字节数	说明	备注
02	1	传感器地址	
03	1	功能码	读寄存器
00 00	2	寄存器地址	0
00 02	2	寄存器数量	2 个（一个 float 由两个寄存器构成）
C4 38	2	CRC	

下位机应答： 02 03 04 32 F1 44 3F E5 68

数据	字节数	说明	备注
02	1	传感器地址	
03	1	功能码	读寄存器
04	1	返回数据的字节数	
32 F1 44 3F	4	返回的数据	浮点数，解析结果为 764.795959，PC 上位机将字节 [1 与 2]，[3 与 4]交换后强制转为浮点数即可，即 PC 端要将字节数组 {0xF1, 0x32, 0x3F, 0x44} 强制转换为浮点数
E5 68	2	CRC	

注意! 当采集周期设置为 0 时, 中间可能会收到忙应答信息: 02 83 05 71 33

数据	字节数	说明	备注
02	1	传感器地址	
83	1	功能码	读寄存器错误
05	1	错误码	忙, 需等待 (此时主站反复重试读命令即可)
71 33	2	CRC	

附录 1

ModBus CRC 校验的 C 语言代码:

```
unsigned char auchCRCHi[] =
```

```
{
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,
    0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x01,0xC0,0x80,0x41,
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,
    0x81,0x40,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x00,0xC1,0x81,0x40,
    0x01,0xC0,0x80,0x41,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,
    0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x00,0xC1,0x81,0x40,
    0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,
    0x01,0xC0,0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,
    0x00,0xC1,0x81,0x40,0x01,0xC0,0x80,0x41,0x01,0xC0,
    0x80,0x41,0x00,0xC1,0x81,0x40
};
```

```

unsigned char auchCRCLo[] =
{
    0x00,0xC0,0xC1,0x01,0xC3,0x03,0x02,0xC2,0xC6,0x06,
    0x07,0xC7,0x05,0xC5,0xC4,0x04,0xCC,0x0C,0x0D,0xCD,
    0x0F,0xCF,0xCE,0x0E,0x0A,0xCA,0xCB,0x0B,0xC9,0x09,
    0x08,0xC8,0xD8,0x18,0x19,0xD9,0x1B,0xDB,0xDA,0x1A,
    0x1E,0xDE,0xDF,0x1F,0xDD,0x1D,0x1C,0xDC,0x14,0xD4,
    0xD5,0x15,0xD7,0x17,0x16,0xD6,0xD2,0x12,0x13,0xD3,
    0x11,0xD1,0xD0,0x10,0xF0,0x30,0x31,0xF1,0x33,0xF3,
    0xF2,0x32,0x36,0xF6,0xF7,0x37,0xF5,0x35,0x34,0xF4,
    0x3C,0xFC,0xFD,0x3D,0xFF,0x3F,0x3E,0xFE,0xFA,0x3A,
    0x3B,0xFB,0x39,0xF9,0xF8,0x38,0x28,0xE8,0xE9,0x29,
    0xEB,0x2B,0x2A,0xEA,0xEE,0x2E,0x2F,0xEF,0x2D,0xED,
    0xEC,0x2C,0xE4,0x24,0x25,0xE5,0x27,0xE7,0xE6,0x26,
    0x22,0xE2,0xE3,0x23,0xE1,0x21,0x20,0xE0,0xA0,0x60,
    0x61,0xA1,0x63,0xA3,0xA2,0x62,0x66,0xA6,0xA7,0x67,
    0xA5,0x65,0x64,0xA4,0x6C,0xAC,0xAD,0x6D,0xAF,0x6F,
    0x6E,0xAE,0xAA,0x6A,0x6B,0xAB,0x69,0xA9,0xA8,0x68,
    0x78,0xB8,0xB9,0x79,0xBB,0x7B,0x7A,0xBA,0xBE,0x7E,
    0x7F,0xBF,0x7D,0xBD,0xBC,0x7C,0xB4,0x74,0x75,0xB5,
    0x77,0xB7,0xB6,0x76,0x72,0xB2,0xB3,0x73,0xB1,0x71,
    0x70,0xB0,0x50,0x90,0x91,0x51,0x93,0x53,0x52,0x92,
    0x96,0x56,0x57,0x97,0x55,0x95,0x94,0x54,0x9C,0x5C,
    0x5D,0x9D,0x5F,0x9F,0x9E,0x5E,0x5A,0x9A,0x9B,0x5B,
    0x99,0x59,0x58,0x98,0x88,0x48,0x49,0x89,0x4B,0x8B,
    0x8A,0x4A,0x4E,0x8E,0x8F,0x4F,0x8D,0x4D,0x4C,0x8C,
    0x44,0x84,0x85,0x45,0x87,0x47,0x46,0x86,0x82,0x42,
    0x43,0x83,0x41,0x81,0x80,0x40
};

```

```

unsigned short CRC16ModBus(unsigned char * puchMsg, unsigned short usDataLen)
{
    unsigned char uchCRCHi = 0xFF;
    unsigned char uchCRCLo = 0xFF;
    unsigned char uIndex;
    unsigned short i = 0;
    while (usDataLen-- > 0)
    {
        uIndex = (uint8)(uchCRCHi ^ puchMsg[i++]);
        uchCRCHi = (uint8)(uchCRCLo ^ auchCRCHi[uIndex]);
        uchCRCLo = auchCRCLo[uIndex];
    }
}

```

```
return (unsigned short)(( unsigned short)uchCRCHi << 8 | uchCRCLo);  
}
```

附录 3

将读数结果转换为浮点数的 C/C++ 语言代码:

```
//收到的数据字节为 “32 F1 44 3F”  
  
//按协议说明交换顺序为 “F1 32 3F 44”  
  
//然后强制转换为 float  
  
unsigned char bytes[4] = { 0xF1, 0x32,0x3F,0x44 };  
  
float value = *(float*) bytes; //得到 value 值为 764.79596
```